



SURAT PENUGASAN TENAGA PENDIDIK

Nomor : 277 / 03.1 – G / IX / 2023

SEMESTER GANJIL , TAHUN AKADEMIK 2023 / 2024

Nama : Edy Supriyadi,H., Ir. MT.	Status Pegawai : Edukatif Tetap / Tidak Tetap					
NIK : 22870030	Program Studi : Teknik Elektro / Teknik Mesin					
Jabatan Akademik : Lektor Kepala						
Bidang	Perincian Kegiatan	Tempat	Jam / Minggu	Kredit (sks)	Keterangan	
I PENDIDIKAN Dan PENGAJARAN	MENGAJAR DI KELAS (KULIAH / RESPONSI DAN LABORATORIUM)					
	1. Sistem Kendali Adaptif (Klas A)		2		Senin, 08:00-09:40	
	2. Komponen Sistem Kendali (Klas A)		2		Senin, 10:00-11:40	
	3. Mekatronika (Klas A)		2		Selasa, 10.00-11.40	
	4. Programmable Logic Control & Scada (Klas A)		2		Jum'at, 10.00-01.40	
	5. Sistem Kendali (Teknik Mesin S1 Klas K)		2		Sabtu, 13.00-14.40	
	6.				-	
	7.				-	
	8.				-	
	9.				-	
	10.				-	
	11.				-	
	12.				-	
	13.				-	
	14.				-	
	15.				-	
	16.				-	
	17. Membimbing Skripsi / Tugas Akhir		1			
18. Menguji Skripsi / Tugas Akhir		1				
II PENELITIAN	1. Penelitian Ilmiah		1			
	2. Penulisan Karya Ilmiah		1			
	3. Penulisan Diktat Kuliah					
	4. Menerjemahkan Buku					
	5. Pembuatan Rancangan Teknologi					
	6. Pembuatan Rancangan & Karya Pertunjukan					
III PENGABDIAN DAN MASYARAKAT	1. Menduduki Jabatan di Pemerintahan					
	2. Pengembangan Hasil Pendidikan Dan Penelitian					
	3. Memberikan Penyuluhan/Pelatihan/Ceramah pada masyarakat		1			
	4. Memberikan Pelayanan Kepada Masyarakat Umum					
	5. Menulis Karya Pengabdian Pada Masyarakat yang tidak dipublikasikan					
	6. Komersial / Kesepakatan					
IV UNSUR-UNSUR PENUNJANG	1. Jabatan Struktural					
	2. Penasehat Akademik					
	3. Berperan serta aktif dalam pertemuan ilmiah / seminar		1			
	4. Pengembangan program kuliah / Kelompok Ilmu Elektro					
	5. Menjadi anggota panitia / Badan pada suatu Perguruan Tinggi		1			
	6. Menjadi anggota Badan Lembaga Pemerintahan					
	7. Menjadi Anggota Organisasi Profesi					
	8. Mewakili PT / Lembaga Pemerintah duduk dalam Panitia antar Lembaga					
	9. Menjadi Anggota Delegasi Nasional ke Parlemen – Parlemen Internasional					
Jumlah Total					17	
Kepada yang bersangkutan akan diberikan gaji / honorarium sesuai dengan peraturan penggajian yang berlaku di Institut Sains Dan Teknologi Nasional Penugasan ini berlaku dari tanggal 25 September 2023 sampai dengan tanggal 29 Februari 2024 .						
 Jakarta, 25 September 2023 Dekan,  (Dr. Musfirah Cahya F.T.S.Si.,M.Si.) 						

Tembusan :

1. Direktur Akademik - ISTN
2. Direktur Non Akademik - ISTN
3. Ka. Biro Sumber Daya Manusia - ISTN
4. Kepala Program Studi Fak....
5. Arsip

BIDANG PENDIDIKAN DAN PENGAJARAN
BERITA ACARA PERKULIAHAN
KULIAN OFF-LINE (LURING)

PERIODE SEMESTER GASAL 2023-2024

MATA KULIAH:

SISTEM KENDALI ADAPTIF KLAS A

LAMPIRAN BERITA ACARA PERKULIAHAN :

1. *SK.DEKAN FTI SEMESTER GASAL 2023/2024*
2. *PRESENSI KEHADIRAN DOSEN DAN MATERI AJAR*
3. *CONTOH HAND OUT MATERI AJAR*
4. *NILAI KOMULATIF; KEHADIRAN,TUGAS, UTS DAN UAS*

PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNOLOGI INDUSTRI
INSTITUT SAINS DAN TEKNOLOGI
NASIONAL



**Berita Acara Perkuliahan
(Presentasi Kehadiran Dosen)**
SEMESTER GANJIL TAHUN AKADEMIK 2023/2024
PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO S1 FTI - ISTN

Nama Dosen Mata Kuliah Kelas	: 1. Ir. Edy Supriyadi,MT. 2. Ariman,ST,MT			Hari	: Senin
	: Sistem Kendali Adaptif / 22254SKD05			Jam	: 10.00-11.40
	: A			Ruang	:
No.	Hari /Tanggal	Materi Pembelajaran	Metode Belajar	Jml Mhs	Paraf Dosen
1.	Senin / 25-09-23	Pendahuluan; Orientasi mata kuliah Sistem Kendali Adaptif, penjelasan sistem penilaian	elearning istn dan Google Meet	3	
2.	Senin / 02-10-23	Overview Sistem Kendali Adaptif, serta Sistem Kendali Cerdas	elearning istn dan Google Meet	3	
3.	Senin / 09-10-23	Mengapa dan bagaimana merancang Sistem Kendali Adaptif	elearning istn dan Google Meet	3	
4.	Senin / 16-10-23	Struktur Sistem Kendali Adaptif	elearning istn dan Google Meet	3	
5.	Senin / 23-10-23	Aplikasi dan Implementasi Sistem Kendali Adaptif	elearning istn dan Google Meet	3	
6.	Senin/ 30-10-23	Model sistem dan Estimasi Parameter Proses + Tugas 1	elearning istn dan Google Meet	3	
7.	Senin/ 06-11-23	Review Model sistem dan Estimasi Parameter Proses	elearning istn dan Google Meet	3	
8.	Senin / 13-11-23	UJIAN TENGAH SEMESTER (UTS) SEMESTER GASAL 2023/2024	Ujian di Ruangan Lab Tek Elektro	3	



**Berita Acara Perkuliahan
(Presentasi Kehadiran Dosen)**
SEMESTER GANJIL TAHUN AKADEMIK 2023/2024
PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO S1 FTI - ISTN

Nama Dosen		: 1. Ir. Edy Supriyadi,MT. 2. Ariman,ST.MT	Hari	: Senin	
Mata Kuliah		: Sistem Kendali Adaptif / 22254SKD05	Jam	: 10.00-11.40	
Kelas		: A	Ruang	:	
No.	Hari /Tanggal	Materi Pembelajaran	Metode Belajar	Jml Mhs	Paraf Dosen
9	Senin / 27-11-23	Disain pengendali Dengan Metoda Penempatan Kutub	Tatap Muka diruang ProdiTek Elektro	3	
10	Senin / 04-12-23	Disain pengendali Dengan Metoda Penempatan Kutub Secara Eksplisit	Tatap Muka diruang ProdiTek Elektro	3	
11	Senin / 11-12-23	Lanjutan Disain pengendali Dengan Metoda Penempatan Kutub	Tatap Muka diruang ProdiTek Elektro	3	
12	Senin / 18-12-23	Desain Kontroler menggunakan Teknik Pole-placement	Tatap Muka diruang ProdiTek Elektro	3	
13	Senin / 25-12-23	Sistem Kendali Adaptip Swatala	Tatap Muka diruang ProdiTek Elektro	3	
14	Senin / 01-01-24	Implementasi SKA	Tatap Muka diruang ProdiTek Elektro	3	
15	Senin/ 08-01-24	Riview Materi dan tugasnya	Tatap Muka diruang ProdiTek Elektro	3	
16	Senin / 15-01-24	UJIAN AKHIR SEMESTER GASAL 23/24	Tatap Muka diruang ProdiTek Elektro	3	

Jakarta, 20 Januari 2024
Ketua Program Studi Teknik Elektro S1 FT ISTN

(Dr-Ing H. Agus Sofwan, M.Eng.Sc)



FAK / JURUSAN
MATAKULIAH
KELAS / PESERTA
KURIKULUM
DOSEN

DAFTAR HADIR PESERTA KULIAH MAHASISWA
GANJIL - REGULER - TAHUN 2023/2024

Teknik Elektro S1
Sistem Kendali Adaptif / 22254SKD05 / 5
A / 3
2023
1.Eddy Supriyadi, Ir. MT.
2.Ariman, ST.MT.

HARI / TANGGAL Senin
JAM KULIAH 08:00-09:40
RUANG

Hal : 1 / 1

No	N I M	NAMA MAHASISWA	TANGGAL PERTEMUAN									JUMLAH
			25/09	25/10	02/10	09/10	16/10	23/10	30/10	06/11	13/11	
1	21220002	WAHYU OCTAVIANO	W	W	W	W	W	W	W	W	W	8
2	21220003	HARRY TODING KARURUNG	D	D	D	D	D	D	D	D	D	8
3	23220701	ANTONIUS PURWOSUTEDJO	A	A	A	A	A	A	A	A	A	8

CATATAN :

Perubahan peserta hanya diperkenankan bila ada persetujuan tertulis dari Pelaksana Jurusan.

25/09/2023

Jakarta, ... 13 - 11 - 2023

Dosen Pengajar,

(Eddy Supriyadi, Ir. MT.)

(Ariman, ST. MT)



FAK / JURUSAN
MATAKULIAH
KELAS / PESERTA
KURIKULUM
DOSEN

DAFTAR HADIR PESERTA KULIAH MAHASISWA
GANJIL - REGULER - TAHUN 2023/2024

Teknik Elektro S1
Sistem Kendali Adaptif / 22254SKD05 / 5
A / 3
2023
1.Eddy Supriyadi, Ir. MT.
2.Ariman, ST.MT.

HARI / TANGGAL Senin
JAM KULIAH 08:00-09:40
RUANG

Hal : 1 / 1

No	N I M	NAMA MAHASISWA	TANGGAL PERTEMUAN									JUMLAH
			27/11	4/12	11/12	18/12	27/12	3/1/24	10/1/24	17/1/24	24/1/24	
1	21220002	WAHYU OCTAVIANO	W	W	W	W	W	W	W	W	W	8
2	21220003	HARRY TODING KARURUNG	H	H	H	H	H	H	H	H	H	8
3	23220701	ANTONIUS PURWOSUTEDJO	A	A	A	A	A	A	A	A	A	8

CATATAN :

Perubahan peserta hanya diperkenankan bila ada persetujuan tertulis dari Pelaksana Jurusan.

25/09/2023

Jakarta,

Dosen Pengajar,

(Eddy Supriyadi, Ir. MT.)

(Ariman, ST.,MT)

**DAFTAR NILAI
SEMESTER GANJIL REGULER TAHUN 2023/2024**

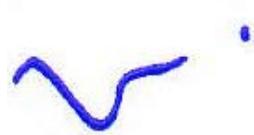
Program Studi : Teknik Elektro S1
 Matakuliah : Sistem Kendali Adaptif
 Kelas / Peserta : A
 Perkuliahannya : Kampus ISTN Bumi Srengseng Indah
 Dosen : Eddy Supriyadi, Ir. MT.
 Ariman, ST. MT

Hal. 1/1

No	NIM	N A M A	ABSEN	TUGAS	UTS	UAS	MODEL	PRESENTASI	NA	HURUF
			10%	20%	30%	40%	0%	0%		
1	21220002	Wahyu Octaviano	100	65	75	65	0	0	71.5	B
2	21220003	Harry Toding Karurung	100	65	80	60	0	0	71	B
3	23220701	Antonius Purwosutedjo	100	80	85	85	0	0	85.5	A

Jakarta, 18 January 2024

Dosen Pengajar 1



Eddy Supriyadi, Ir. MT.

Dosen Pengajar 2



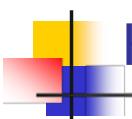
Ariman, ST. MT.

Rekapitulasi Nilai				
A 1	B+ 0	C+ 0	D+ 0	
A- 0	B 2	C 0	D 0	
	B- 0	C- 0	E 0	



OVERVIEW SISTEM KENDALI ADAPTIF

Edy Supriyadi



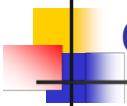
KLASIK VS MODERN

- Klasik :
Sistem satu masukan satu keluaran
- Modern :
Sistem multi masukan multi keluaran



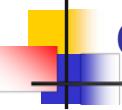
SISTEM KENDALI MODERN

- Kompleksitas tinggi
- Menggunakan komputer
- Kendali optimal
- Kendali adaptif
- Kendali dengan penalaran/kendali cerdas (*learning control*)

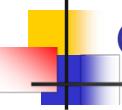
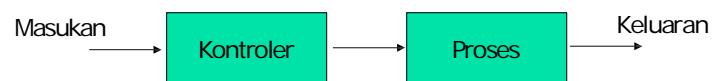


OPEN-LOOP CONTROL SYSTEM (1)

- Sistem kontrol yang keluarannya tidak berpengaruh pada aksi pengontrolan
- Keluaran tidak diukur atau diumpam-balikkan untuk dibandingkan dengan masukan



OPEN-LOOP CONTROL SYSTEM (2)



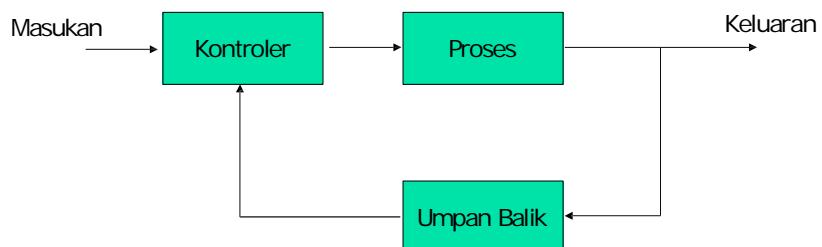
CLOSE-LOOP CONTROL SYSTEM (1)

- Sistem kontrol yang sinyal keluarannya mempunyai pengaruh langsung pada aksi pengontrolan
- Sistem kontrol berumpan-balik

CLOSE-LOOP CONTROL SYSTEM (2)

- Sinyal kesalahan penggerak :
Selisih antara sinyal masukan dan sinyal umpan balik, diumpulkan ke kontroler untuk memperkecil kesalahan

CLOSE-LOOP CONTROL SYSTEM (3)





DEFINISI-DEFINISI (1)

- Plant -> seperangkat peralatan, mungkin hanya terdiri dari beberapa bagian mesin yang bekerja bersama-sama, yang digunakan untuk melakukan suatu operasi tertentu (obyek fisik yang dikontrol)



DEFINISI-DEFINISI (2)

- Process (proses) -> operasi atau perkembangan alamiah yang berlangsung secara kontinyu yang ditandai oleh suatu deretan perubahan kecil yang berurutan dengan cara yang relatif tetap dan menuju ke suatu hasil atau keadaan akhir tertentu



DEFINISI-DEFINISI (3)

- Process (proses) -> suatu operasi yang sengaja dibuat, berlangsung secara kontinyu, yang terdiri dari beberapa aksi atau perubahan yang dikontrol, yang diarahkan secara sistematis menuju ke suatu hasil atau keadaan akhir tertentu



DEFINISI-DEFINISI (4)

- System (sistem) -> kombinasi dari beberapa komponen yang bekerja bersama-sama dan melakukan suatu sasaran tertentu



DEFINISI-DEFINISI (5)

- Disturbance (gangguan) -> suatu sinyal yang cenderung mempunyai pengaruh yang merugikan pada harga keluaran sistem
- Gangguan bisa terjadi dari faktor internal maupun eksternal



SISTEM KENDALI ADAPTIF (1)

Karakteristik dinamik dari sebagian besar sistem kendali adalah tidak konstan karena beberapa sebab, seperti

- Memburuknya performansi komponen dengan pertambahan waktu atau
- Perubahan parameter dan
- Sekeliling



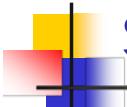
SISTEM KENDALI ADAPTIF (2)

- Sebagai contoh, perubahan massa dan kondisi atmosfir pada sistem kendali pesawat ruang angkasa
- Walaupun pengaruh perubahan-perubahan kecil pada karakteristik dinamik diredam pada sistem kendali berumpan balik,



SISTEM KENDALI ADAPTIF (3)

Jika perubahan parameter sistem dan sekeliling cukup besar, maka Suatu sistem yang baik harus mempunyai kemampuan untuk menyesuaikan diri (**adaptasi**)
Adaptasi berarti kemampuan untuk mengatur diri atau memodifikasi diri sesuai dengan perubahan pada sekeliling atau struktur yang tidak dapat diramal



SISTEM KENDALI ADAPTIF (4)

- Sistem kendali yang mempunyai suatu kemampuan beradaptasi dalam keadaan bebas disebut sebagai sistem kendali adaptif



SISTEM KENDALI ADAPTIF (5)

Mempunyai kemampuan untuk menyesuaikan 'diri' (adaptasi) dari :

- Faktor internal
Kerusakan komponen, kesalahan desain sistem, perubahan parameter
- Faktor eksternal
Perubahan cuaca, suhu, parameter lain



SISTEM KENDALI CERDAS (1)

- Mencoba meniru cara berpikir (penalaran) manusia
- Kecerdasan Buatan (Artificial Intelligent)



SISTEM KENDALI CERDAS (2)

Artificial Intelligent :

- Artificial Neural Network (ANN) - Jaringan Syaraf Tiruan (JST)
- Fuzzy Logic - Logika Fuzzy
- Genetic Algorithm - Algoritma Genetika



CONTOH SISTEM KENDALI

- Sistem pengendali tekanan
- Sistem pengendali kecepatan
- Sistem kendali numerik
- Sistem kendali berbasis komputer
- Sistem pengontrolan lalu lintas



SYARAT SISTEM KENDALI

- Sistem kendali harus stabil
- Kecepatan respon (*rise time*) cukup cepat
- Mempunyai peredaman (*overshoot*) yang layak
- Mampu memperkecil kesalahan (*error steady state*) sampai nol atau pada harga yang dapat ditoleransi



DESAIN SISTEM KENDALI (1)

- Analisis, proses analisis dimulai dari sistem apa yang akan dibuat (spesifikasi sistem) beserta deskripsi tiap komponen
- Desain, menerjemahkan hasil analisis dalam bentuk desain sistem (desain hardware maupun software)



DESAIN SISTEM KENDALI (2)

- Simulasi model pada komputer untuk menguji perilaku sistem yang diperoleh dalam bentuk respon terhadap berbagai sinyal dan gangguan
- Hasil awal belum memenuhi spesifikasi sistem yang diinginkan, proses diulang dari analisis



DESAIN SISTEM KENDALI (3)

- Pembuatan prototipe sistem
- Pengujian prototipe untuk mengetahui tingkah lakuinya, jika belum sesuai, maka prototipe harus dimodifikasi dan diuji lagi.