BIDANG PENDIDIKAN DAN PENGAJARAN BERITA ACARA PERKULIAHAN

SEMESTER GANJIL 2023-2024

MATA KULIAH:

ESTIMASI DAN IDENTIFIKASI

LAMPIRAN BERITA ACARA PERKULIAHAN:

- 1. SK.DEKAN FTI SEMESTER GANJIL 2023/2024
- 2. PRESENSI KEHADIRAN MHS & DOSEN
- 3. CONTOH HAND OUT MATERI AJAR
- 4. NILAI KOMULATIF; KEHADIRAN, TUGAS, UTS DAN UAS

PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO FAKULTAS TEKNIK INSTITUT SAINS DAN TEKNOLOGI NASIONAL



YAYASAN PERGURUAN CIKINI INSTITUT SAINS DAN TEKNOLOGINASIONAL

Jl. Moh. Kahfi II, Bhumi Srengseng Indah, Jagakarsa, Jakarta Selatan 12640 Telp. 021-7270090 (hunting), Fax. 021-7866955, hp: 081291030024 Email: humas@istn.ac.id Website: www.istn.ac.id

SURAT PENUGASAN TENAGA PENDIDIK

Nomor: 287/03.1-G/IX/2023

SEMESTER GANJIL, TAHUN AKADEMIK 2023 / 2024

Nama NK	: M. Ikrar Yamin, ST.MTrT	Status Pegawai		Edukatif T		
NIK Jabatan Akademik		Program Studi	!:	Teknik Ele	ektro	
			T			
Bidang	Perincian Kegiatan		Tempat	Jam/ Minggu	Kinerja (sks)	Keterangan
I	MENGAJAR DI KELAS (KULIAH / RESPONSI DAN L	ABORATORIUM)				
PENDIDIKAN	Mekatronika (Kls K) S1 Teknik Mesin))				3	Sabtu, 08.00-10.40
Dan	Mekatronika (Kls A) S1 Teknik Mesin))				3	Jumat, 08.00-09.40
PENGAJARAN	Prak.Pengukuran Besaran Listrik (K)				1	
	4. Sistem Optimasi (K)				3	Sabtu, 13.00-1530
	5. Estimasi & Identifikasi (A)				2	Selasa, 13.00-15.3
	6. Matematika Teknik 1 (K)				3	Sabtu, 19.00-21.00
	7. Sistem Kendali Optimal (A)				3	Senin, 15.00-16.50
	8. Sistem Optimasi (A)				2	Rabu, 15.40-17.20
	9.					
	10.					
	11.					
	12.					
	13					
	14.					
	15.					
	16.					1.
	17. Membimbing Skripsi / Tugas Akhir					
	18. Menguji Skripsi / Tugas Akhir					
	1. Penelitian Ilmiah					
	Penulisan Karya Ilmiah				1	
II	Penulisan Diktat Kuliah		ale e e e e e e e e e e e e e e e e e e			
PENELITIAN	Menerjemahkan Buku					
	5. Pembuatan Rancangan Teknologi					
	6. Pembuatan Rancangan & Karya Pertunjukan					
	Menduduki Jabatan di Pemerintahan					
III	Pengembangan Hasil Pendidikan Dan Penelitian					
PENGABDIAN	3. Memberikan Penyuluhan/Pelatihan/Ceramah pada m	asyarakat				
DAN	4. Memberikan Pelayanan Kepada Masyarakat Umum				1	
MASYARAKAT	5. Menulis Karya Pengabdian Pada Masyarakat yang tid	dak dipublikasikan				ESTITUTE CONTRACT
	6. Komersial / Kesepakatan					
	Jabatan Struktural				2	
	Penasehat Akademik					
	3. Berperan serta aktif dalam pertemuah ilmiah / semina	ar			1	
IV	4. Pengembangan program kuliah / Kelompok Ilmu Elek	tro				
UNSUR-UNSUR	5. Menjadi anggota panitia / Badan pada suatu Pergurus	an Tinggi				
PENUNJANG	Menjadi anggota Badan Lembaga Pemerintah					
	7. Menjadi Anggota Organisasi Profesi					
	8. Mewakili PT / Lembaga Pemerintah duduk dalam Par	nitia antar Lembaga				
	9. Menjadi Anggota Delegasi Nasional ke Parlemen - P	arlemen Internasional				
	Jumlah Total				25	
epada yang bersan enugasan ini berlak	gkutan akan diberikan gaji / honorarium sesuai dengan pe u dari tanggal 25 September 2023 sampai dengan tang	raturan penggajian yang berlak ggal 31 Maret 2024.	u di Institut Sains	OGI IND Jeka	ogi Nasional 3 Oktob	er 2023

S T (Dr. Musifrah Cahya F.T.S.Si.,M.Si.)

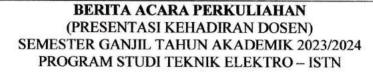
Tembusan:

Direktur Akademik - ISTN

2. Direktur Non Akademik - ISTN

3. Ka. Biro Sumber Daya Manusia - ISTN

Kepala Program Studi Fak.





Mata Kuliah Estimasi & Identifikasi

Dosen 1.M. Febriansyah, ST., MT

2.M. Ikrar Yamin, ST, MTrT

Hari Selasa Semester : Ganjil

SKS : 3

Kelas : A

		Jam : 13.00 s/d 15.30 WIB	Ruang	: D-1A
No.	TANGGAL	MATERI KULIAH	JML MHS HADIR	TANDA TANGAN DOSEN
1	27/09/2023	PENDAHULUAN ESTIMASI DAN IDENTIFIKASI	5	5 * 1
2	04/10/2023	ESTIMASI SISTEM ORDE SATU TAMBAH WAKTU TUNDA (OSTWT)	5	3.7
3	11/10/2023	ESTIMASI SISTEM ORDE SATU TAMBAH WAKTU TUNDA (OSTWT)-LANJUTAN	5	8:7
4	18/10/2023	ALGORITMA RECURSIF UNTUK ESTIMASI PARAMETER	5	200
5	25/10/2023	ALGORITMA RECURSIF UNTUK ESTIMASI PARAMETER - LANJUTAN	5	8: 1
6	01/11/2023	ALGORITMA GRADIEN	5	8.3
7	08/11/2023	METODA IDENTIFIKASI REKURSIF	5	2.7
8	15/11/2023	UTS	5	S. A.

Jakarta, 15 November 2023

Dosen Pengajar

(M. Febriansyah, ST., MT)



BERITA ACARA PERKULIAHAN

(PRESENTASI KEHADIRAN DOSEN)

SEMESTER GANJIL TAHUN AKADEMIK 2023/2024 PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO – ISTN

Mata Kuliah : Estimasi & Identifikasi Semester : Ganjil Dosen : 1.M. Febriansyah, ST., MT SKS : 3

Dosen : 1.M. Febriansyah, ST., MT SKS : 3
2.M. Ikrar Yamin, ST, MTrT

Hari : Selasa Kelas : A

		Jam : 13.00 s/d 15.30 WIB	Ruang	: D-1A
No.	TANGGAL	MATERI KULIAH	JML MHS HADIR	TANDA TANGAN DOSEN
9	30/11/2023	Teknik Identifikasi Sistem Kontrol	5	Sung
10	12/12/2023	Aplikasi Identifikasi dan Estimasi SIstem Kontrol	5	Sun
11	19/12/2023	Estimasi Transfer Functon Sistem dengan Matlab	5	Suran
12	9/1/2024	Pengenalan System Identification Tool Box dalam Matlab	5	Sur
13	11/1/2024	Pemodelan dan identifikasi sistem dengan beberapa variabel	5	Short
14	16/1/2024	Integrasi identifikasi sistem dalam desain kontrol	5	Pray
15	18/1/2024	Identifikasi Sistem dengan Input data kecepatan Motor	5	Sun
16	23/1/2024	UAS	5	Short

Jakarta, 23 Januari 2024 Dosen Pengajar

(M. Ikrar Yamin, ST., MTr.T)



DAFTAR HADIR PESERTA KULIAH MAHASISWA GANJIL - REGULER - TAHUN 2023/2024

Teknik Elektro S1

HARI / TANGGAL Selasa

Estimasi & Identifikasi / 22254SKD08 / 5 A/6

JAM KULIAH

13:00-15:30

2023

1.Moh. Ikrar Yamin, ST.MTrT 2.M. Febriansyah, ST. MT.

RUANG

D-1A

Hal: 1/1

No	NIM	N I M NAMA MAHASISWA	TANGGAL PERTEMUAN								ACCUMACION DE LA LITTO VI
			27/9/3	4/10	14/10	18/10	25/10	VII	8/11	18/11	JUMLAH
1	20220001	MUHAMMAD AGUNG RAHMANSYAH	X	X	1200	Den	Mon	V	V	1	
2	20220004	MUHAMMAD RAFLY JULIANSYAH	DAY	V	120	The same	1	and	Day	V	
3	20220007	FAZRYAN DWICAHYA	A DOC	V	9	THE WAR	The second	-Hec	HOL	V	
4	20220009	ABYAN SYAFIQ ANDANA PUTRA	Must	V	Alu	Much	MI	10.1	V	V	
5	21220002	WAHYU OCTAVIANO	15	V	UN	W.	W	1	V	V	
6	21220003	HARRY TODING KARURUNG	1	V	NO	Hul	30	HA	THE	V	

CATATAN:

Perubahan peserta hanya diperkenankan bila ada persetujuan tertulis dari Pelaksana Jurusan.

25/09/2023

Jakarta,

Dosen Pengajar,



FAK/JURUSAN MATAKULIAH KELAS/PESERTA KURKULUM DOSEN

DAFTAR HADIR PESERTA KULIAH MAHASISWA GANJIL - REGULER - TAHUN 2023/2024

HARI TANGGAL Selasa

JAM KULIAH

13:09-15:30

RUANG

DIA

Hat: 171

	NIM N		TANGGAL PERTEMUAN								
No		NAMA MAHASISWA		NAMA MAHASISWA		12 18/ 13 1/ 24 1/ 24 11/			15/24	14,04	HALANUE
1	23220001	MUHAMMAD ABUNG RAHYANSYAH	Non	Mon	Non	Non	Non	No	Non	×	
2	20220004	MUHAYMAD RAFLY JULIANSYAH	~~	V	V	~	V	ľ٧	V	V	
2	20220007	FAZRYAN DWICHYA	-100	-100	*	-100	*	*	-	-	
4	20220009	ABYAN SYAFIO ANDANA PUTKA	V	V	V	V	V	V	V	V	
	21.220002	WAHYU DGTAVIANO	Wa	MA	U	Win.	WIN	Vel	wa	MA	
8	212200G3	HARRY TOURS KARURUNG	-46	HA	1483	得動	JI 6	1	-Wit	分的	

CATATAN:

Perubahan pesarta hanya diparkenankan bita ada persesujuan tertulia dari Pelaksana Jurusan.

25/09/2023

Jakerts 26 -1- 2024

(Mon. Ikrar Yamira ST.MTrT)

DAFTAR NILAI

SEMESTER GANJIL REGULER TAHUN 2023/2024

Program Studi : Teknik Elektro S1 Matakuliah : Estimasi & Identifikasi

Kelas / Peserta : A

Perkuliahan : Kampus ISTN Bumi Srengseng Indah

Dosen: Moh. Ikrar Yamin, ST.MTrT

No	NIM ol	NIM NAMA	ABSEN 19%	TUGAS	UTS 38%	UAS	MODEL 0%	PRESENTASI 0%	NA	HURUF
				29%		40%				
1	20220001	Muhammad Agung Rahmansyah	100	0	0	0	0	0	0	
2	20220004	Muhammad Raffy Juliansyah	100	83	83	50	0	0	71.5	В
3	20220007	Fazryan Dwicahya	100	83	80	85	0	0	84.6	A
4	20220009	Abyan Syafiq Andana Putra	100	83	92	60	0	0	78.2	A-
5	21220002	Wahyu Octaviano	100	43	90	50	0	0	65,6	В-
6	21220003	Harry Toding Karurung	100	85	95	70	0	0	83.5	A

Jakarts, 23 February 2024

 Dosen Pengajar 1

Dosen Pengajar 2

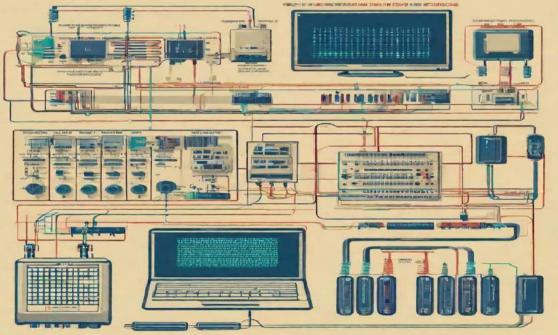
Moh.lkrar Yamin, ST., MTrT

M.Febriansyah, ST., MT









DEFINISI SISTEM KONTROL

Sistem kontrol adalah suatu sistem yang digunakan untuk mengatur atau mengendalikan suatu proses atau sistem dinamis. Tujuan dari sistem kontrol adalah untuk mempertahankan kondisi yang diinginkan dalam sistem meskipun terjadi perubahan lingkungan atau gangguan pada sistem tersebut.

Identifikasi Sistem Kontrol

- Identifikasi sistem kontrol adalah proses untuk memahami dan menganalisis sistem kontrol yang ada pada suatu sistem. Hal ini penting dilakukan untuk memastikan bahwa sistem kontrol tersebut berfungsi dengan baik dan dapat digunakan untuk mencapai tujuan sistem secara efektif.
- Identifikasi sistem merupakan suatu cara yang digunakan untuk memperoleh model dari suatu sistem yang kemudian akan dibandingkan dengan hasil masukan dan keluaran yang didapatkan dari hasil percobaan

Cara Mengidentifikasi Sistem Kontrol secara Umum

Ada beberapa cara untuk mengidentifikasi sistem kontrol pada suatu sistem, antara lain:

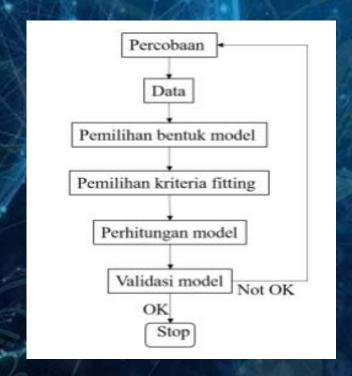
- Menganalisis dokumentasi sistem, seperti diagram aliran proses, diagram blok, dan spesifikasi teknis.
- Melakukan observasi langsung terhadap sistem dan mengamati bagaimana sistem kontrol berinteraksi dengan sistem secara keseluruhan.
- Mengidentifikasi masalah yang sering terjadi pada sistem dan mencari tahu apakah ada sistem kontrol yang dapat membantu mengatasi masalah tersebut.

Identifikasi Sistem Kontrol

Cara Mengidentifikasi Sistem Kontrol secara Khusus

- 1) Pada sistem yang akan diidentifikasi harus tersedia data masukan dan keluarannya
- 2) Pemilihan struktur model
- 3) Estimasi parameter-parameter model
- 4) Validasi model yang telah diidentifikasi

Proses identifikasi sistem jika digambarkan ke dalam bentuk diagram alir seperti pada Gambar



SISTEM PARAMETRIK VS NON PARAMETRIK

1. Sistem Parametrik:

- 1. Ide Dasar: Bayangkan kita tahu hubungan antara dua hal, katakanlah suhu dan pertumbuhan tanaman, maka bisa dijelaskan dengan rumus tertentu. Sistem parametrik adalah ketika kita mengira rumus tersebut benar dan kita hanya perlu mencari tahu nilai-nilai dalam rumus tersebut.
- **2. Contoh Sederhana:** Jika kita pikir pertumbuhan tanaman (output) bergantung pada suhu (input) sesuai dengan rumus *pertumbuhan=m*×*suhu+c*, maka kita hanya perlu mencari nilai *m* dan *c*.

2.Sistem Nonparametrik:

- 1. Ide Dasar: Sebaliknya, bayangkan kita tidak yakin atau tidak tahu bagaimana rumus pastinya, tetapi kita ingin melihat pola atau tren secara umum. Sistem nonparametrik adalah ketika kita mencoba melihat pola tanpa harus menyusun rumus tertentu.
- 2. Contoh Sederhana: Daripada menggunakan rumus, kita mungkin hanya ingin melihat grafik atau garis lurus yang paling sesuai dengan data tanpa terikat pada rumus tertentu.

SISTEM PARAMETRIK VS NON PARAMETRIK

Perbandingan:

Tingkat kesulitan

Parametrik: Seperti menyusun rumus matematika yang sederhana.

Nonparametrik: Lebih seperti melihat pola tanpa rumus matematika khusus.

Bisa diinterpretasi atau Tidaknya

Parametrik: Lebih mudah dipahami karena menggunakan rumus yang sudah ditentukan.

Nonparametrik: Lebih sulit untuk dijelaskan karena kita hanya melihat pola tanpa rumus tertentu.

Banyaknya data yang diperlukan:

Parametrik: Kadang-kadang memerlukan sedikit data karena kita sudah tahu bentuk rumusnya. **Nonparametrik:** Mungkin memerlukan lebih banyak data karena kita mencoba melihat pola tanpa rumus pasti.

Jadi, intinya, sistem parametrik lebih spesifik dan mengikuti rumus tertentu, sedangkan sistem nonparametrik lebih terbuka dan berusaha melihat pola tanpa terikat pada rumus matematika khusus. Pilihan antara keduanya tergantung pada seberapa baik kita tahu tentang hubungan antar variabel dan berapa banyak data yang kita miliki.

Estimasi Sistem Kontrol

Estimasi sistem kontrol adalah proses untuk memperkirakan parameter atau model matematika dari sistem kontrol yang tidak diketahui. Estimasi ini dapat dilakukan dengan menggunakan data pengukuran dari sistem atau dengan melakukan identifikasi sistem secara teoritis.



Metode Estimasi

Terdapat beberapa metode yang dapat digunakan untuk melakukan estimasi sistem kontrol, di antaranya:

- Metode Least-Squares: Metode ini menggunakan data pengukuran dari sistem untuk memperkirakan parameter atau model matematika dari sistem kontrol.
- Metode Maximum-Likelihood: Metode ini juga menggunakan data pengukuran dari sistem, namun mencoba untuk menemukan parameter atau model matematika yang paling mungkin menghasilkan data tersebut.

•

Contoh Kasus Penggunaan Identifikasi dan Estimasi Sistem Kontrol

DOCUMENT TO DESIGN AND ADDRESS AND THE PROPERTY AND THE P

Salah satu contoh kasus penggunaan identifikasi dan estimasi sistem kontrol adalah pada sistem kontrol temperatur pada sebuah ruangan. Dalam sistem ini, terdapat berbagai variabel yang perlu diidentifikasi dan diestimasi, seperti suhu ruangan, suhu udara luar, kelembaban, dan sebagainya. Dengan menggunakan teknik identifikasi dan estimasi yang tepat, sistem kontrol temperatur dapat diatur dengan lebih efisien dan akurat.

- Pada contoh kasus ini, teknik identifikasi seperti metode Least Squares dapat digunakan untuk mengidentifikasi model sistem kontrol temperatur.
- Selain itu, teknik estimasi seperti Recursive Least Squares juga dapat digunakan untuk mengestimasi parameter-parameter dalam model tersebut.